

Correções para o texto de "Análise de circuitos: um enfoque de sistemas"

Capítulo 1

- Na página 4, a formulação alternativa da LKT é válida para uma seqüência de nós **fechada** (uma seqüência na qual o nó inicial e o nó final são iguais).
- Na página 6, a expressão correta para $p(t)$ é:
$$p(t) = \sum_{j=1}^{n-1} v_j(t) i_j(t).$$
- Na página 9, o índice superior do primeiro somatório é “ k ” ao invés de “ n ”.

Capítulo 3

- Na página 29, na representação que descreve o circuito da Figura 3.3, a linha “ $v_1 = nv_2$ ” deve ser suprimida.
- Na página 38, logo após a Figura 3.19, a expressão correta para i_1 é: $i_1 = v_f / 2R$.
- Na página 40, no exercício 6 o sentido da fonte de corrente deve ser invertido.

Capítulo 4

- Na página 44, no eixo das abscissas dos dois gráficos da Figura 4.6, leia-se “ v_i ” ao invés de “ v_d ”.

Capítulo 5

- Na página 60, na última linha da Tabela 5.1, nas colunas 1 e 3, leia-se $0 < t < \infty$ ao invés de $0 < \mathbf{t} < \infty$
- Na página 63, Figura 5.16, leia-se $\frac{-R_1}{R_2 R_3}$ ao invés de $\frac{-R_1}{R_2 R_f}$.

Capítulo 6

- Na página 82, a unidade para os valores de $\dot{i}'(v_C)$ é [mS].
- Na página 83, nos locais onde se lê $\left[\frac{df(v_C, i_L)}{di_L} \right]_{(V_{CQ}, I_{LQ})}$, leia-se $\left[\frac{df(v_C, i_L)}{dv_C} \frac{df(v_C, i_L)}{di_L} \right]_{(V_{CQ}, I_{LQ})}$.

Capítulo 7

- Na página 89, nos locais onde se lê $U_f(t) + U_i$, leia-se $U_f(s) + U_i$.
- Na página 96, ao invés de $\angle(ja + a) = 135^\circ$ leia-se $\angle(j|a| + a) = 135^\circ$.

Capítulo 8

- A primeira linha da página 109 deve ser:
$$V_o(s) = -\frac{R_2}{R_1} \frac{\left(\frac{R_1}{R_1 + R_2} \right) A(s)}{1 + \left(\frac{R_1}{R_1 + R_2} \right) A(s)} V_i(s) = -\frac{R_2}{R_1} \frac{A(s)}{\frac{1}{k} + A(s)} V_i(s).$$
- Na figura 8.12, p. 112, as setas do diagrama de Nyquist estão com o sentido trocado.
- No exercício 5, p. 113, onde se lê “Refaça o estudo do exercício 3 ...” leia-se “Refaça o estudo do exercício 4...”.

Capítulo 9

- Na página 114, onde se lê “ $v(t) = A^T e(t) = 0 \Leftrightarrow V = A^T E$ ” leia-se “ $v(t) = A^T e(t) \Leftrightarrow V = A^T E$ ”.

Capítulo 10

- Nas páginas 132 e 133, onde se lê “ $V_1(s) - Z_2(s)I_2(s) - \dots$ ” leia-se “ $V_2(s) - Z_2(s)I_2(s) - \dots$ ”.

Apêndice A

- Na página 135, o denominador correto do último termo da expressão (A.2) é $(s - r_N)$.