



Instituto Tecnológico de Aeronáutica

Divisão de Engenharia Eletrônica

Departamento de Sistemas e Controle

São José dos Campos, São Paulo, Brasil

Aula 13 - Carta de Nichols-Black

Rubens J M Afonso

EES-10: Sistemas de Controle I

2 de abril de 2018

- Diagrama de Bode: $|G(j\omega)| \times \omega$ e $\angle G(j\omega) \times \omega$;
- Conhecer relação entre margem de fase e frequência de cruzamento em malha aberta com ξ e ω_n em malha fechada;

Pergunta

Como visualizar o que ocorre com a resposta em malha fechada ao se alterar a resposta em malha aberta colocando um ganho em cascata com $G(s)$?

Carta de Nichols-Black:

- Único gráfico, colocando a fase no eixo das abscissas e a magnitude, no eixo das ordenadas, parametrizando a curva obtida com relação a ω ;
- Desenhar a magnitude e a fase da função de transferência de malha fechada:

$$|T(j\omega)| = \frac{|G(j\omega)|}{|1 + G(j\omega)|} \Leftrightarrow |T(j\omega)|_{dB} = |G(j\omega)|_{dB} - |1 + G(j\omega)|_{dB},$$
$$\angle T(j\omega) = \angle G(j\omega) - \angle [1 + G(j\omega)].$$



Example 1.

Seja a função de transferência de malha aberta:

$$G(s) = \frac{2,4}{s(s + 1,2)}, \quad (1)$$

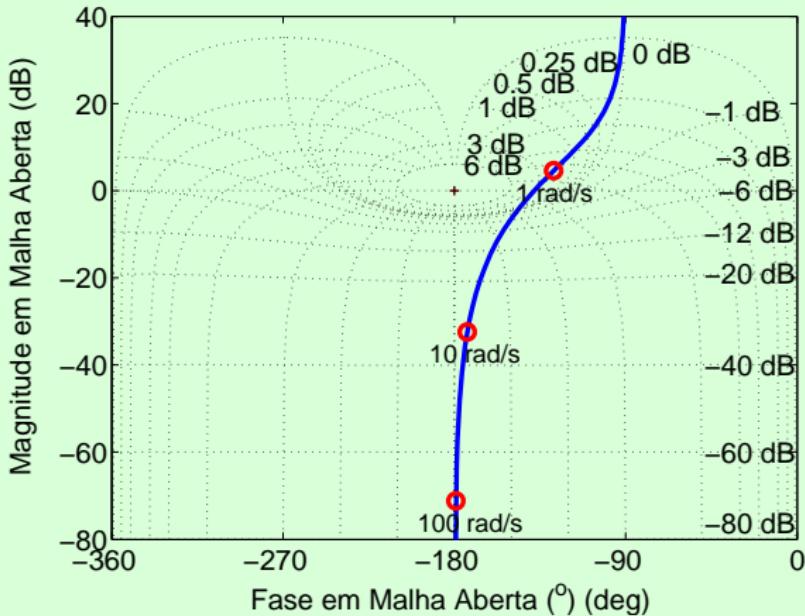
que, com realimentação negativa unitária, corresponde à função de transferência em malha fechada

$$G(s) = \frac{2,4}{s^2 + 1,2s + 2,4}. \quad (2)$$



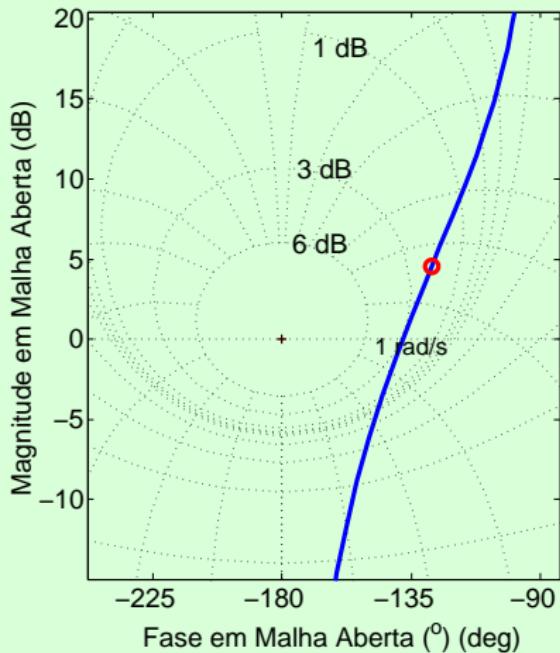
Exemplo 1 - continuação

Desenhando a curva na carta de Nichols-Black:



Exemplo 1 - continuação

- Curva tangencia o lugar geométrico de 3 dB de ganho em malha fechada \Rightarrow maior ganho \Rightarrow pico de ressonância $M_{p\omega} = 3 \text{ dB}$.



Exemplo 1 - continuação

Relembrando a fórmula $M_{p\omega}$ em função de ξ :

$$M_{p\omega} = \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}}, \quad \xi \leq \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad (3)$$

e convertendo 3 dB para seu valor em módulo:

$$\sqrt{2} = \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}}$$

$$8\xi^2(1-\xi^2) = 1$$

$$8\xi^4 - 8\xi^2 + 1 = 0$$

cujas soluções são $\xi = 0,38$ e $\xi = 0,92$. A segunda solução é descartada, porque assumimos que $\xi \leq 0,707$ para que ocorra ressonância. Com isso, ter-se-ia o sobressinal de:

$$M_p = e^{\frac{-\pi\xi}{\sqrt{1-\xi^2}}} = e^{\frac{-0,38\pi}{\sqrt{1-0,38^2}}} = 0,27. \quad (4)$$



Exemplo 1 - continuação

- $\omega_c \approx \omega_r$;
- Aproximar frequência de ressonância em malha fechada pela frequência do cruzamento de 0 dB em malha aberta;
- Neste exemplo, ambas aproximadamente iguais a 1,3 rad/s;
- Essa frequência é próxima da frequência natural ω_n de $T(j\omega_n)$, então, têm-se:

$$\omega_n \approx \omega_r \approx \omega_c = 1,3 \text{ rad/s.} \quad (5)$$

De posse de estimativas de ξ e ω_n podemos prever como será o comportamento do sistema em malha fechada para uma entrada degrau. Já vimos que o sobressinal será de 27%. Vejamos o tempo de subida:

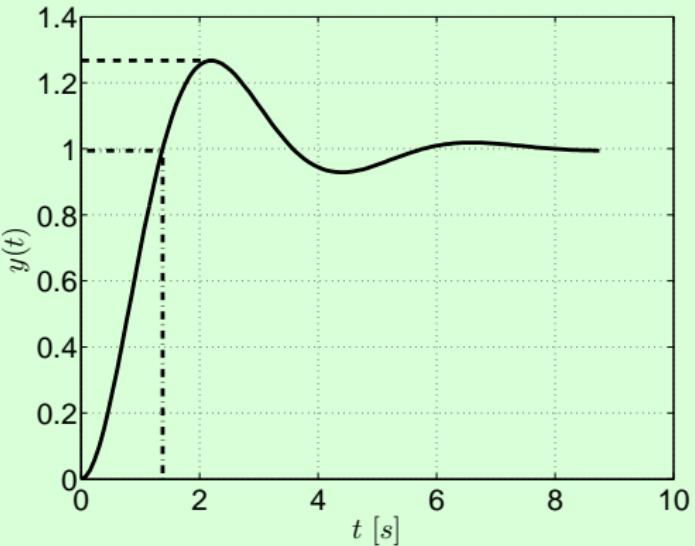
$$t_r = \frac{\pi - \arccos(\xi)}{\omega_n \sqrt{(1 - \xi^2)}} = \frac{\pi - \arccos(0,38)}{1,3 \sqrt{(1 - 0,38^2)}} = 1,5 \text{ s.} \quad (6)$$



Exemplo 1 - continuação

- Resposta simulada ao degrau unitário

- M_p : valor predito é exato, 27%;
- $t_r|_0^{100\%}$: valor observado é de 1,4 s \Rightarrow erro de 0,1 s (menos de 7%).



Observação 1.

Multiplicar $G(s)$ por uma ganho K em cascata equivale à translação da curva na direção vertical na carta de Nichols-Black. Se quisermos reduzir o sobressinal no Exemplo 1, podemos usar um ganho $|K|_{dB} = -5 \text{ dB}$ de modo que a curva passe a tangenciar o lugar geométrico de 1 dB em malha fechada, próximo à frequência $\omega_r = 1 \text{ rad/s}$. Com isso, os valore preditos são:

$$10^{2\frac{M_p\omega}{20}} 4\xi^4 - 10^{2\frac{M_p\omega}{20}} 4\xi^2 + 1 = 0 \Rightarrow \xi \approx 0,52, \quad (7)$$

e

$$\omega_n = \frac{\omega_c}{\sqrt{\sqrt{1+4\xi^4}-2\xi^2}} = \frac{1}{\sqrt{\sqrt{1+40,52^4}-20,52^2}} = 1,3 \text{ rad/s} \quad (8)$$



Observação 1 - continuação

Assim:

$$M_p = e^{\frac{-\pi\xi}{\sqrt{1-\xi^2}}} = e^{\frac{-0,52\pi}{\sqrt{1-0,52^2}}} = 0,15 \quad (9)$$

e

$$t_r = \frac{\pi - \arccos(\xi)}{\omega_n \sqrt{(1 - \xi^2)}} = \frac{\pi - \arccos(0,52)}{1,3 \sqrt{(1 - 0,52^2)}} = 1,9 \text{ s.} \quad (10)$$



Observação 1 - continuação

Simulando o sistema em malha fechada com $K = 10^{\frac{-5}{20}} = 0,56$, observam-se $M_p = 0,15$ e $t_r = 2,1$ s, dentro de faixas razoáveis do comportamento predito dada a imprecisão de nossa leitura do gráfico.

